

Модель:RK-3G400-05-005
Артикул: R05-400-005

Тип вентилятора: центробежный ЕС



Описание
Вентиляторы RR со свободным рабочим колесом (мотор-колесо) представляют собой бескорпусные центробежные «встраиваемые» устройства с Электронно-коммутируемыми двигателями ЕС.

- Преимущества**
- Высокая эффективность в широком рабочем диапазоне
 - Крыльчатка с оптимизированными аэродинамическими характеристиками
 - Непревзойденная компактность
 - Прочная конструкция
 - Удобная регулировка, так как двигатель и управляющая электроника составляет единый блок

Применение
В системах вентиляции и кондиционирования воздуха

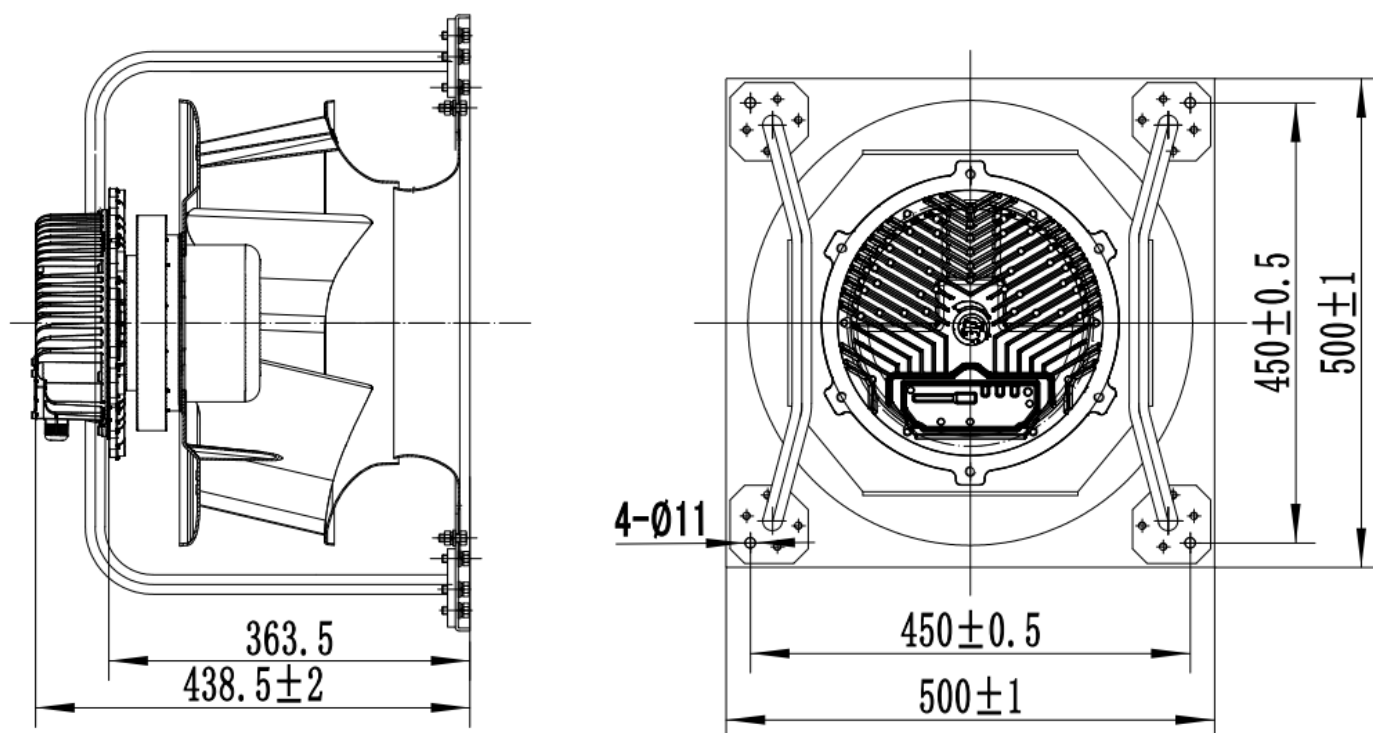
1. Технические характеристики

* Более подробная информация в нашем онлайн каталоге на сайте www.hiventor.ru

Номинальные данные		
Напряжение	380	[В]
Частота	50	[Гц]
Вх. мощность	2670	[Вт]
Ток	4.25	[А]
Воздушный поток	9777	[м3/час]
Частота вращения	2450	[об/мин]
Уровень звукового давления	86	[дБа]
Масса	33	[кг]
Степень защиты	IP54	

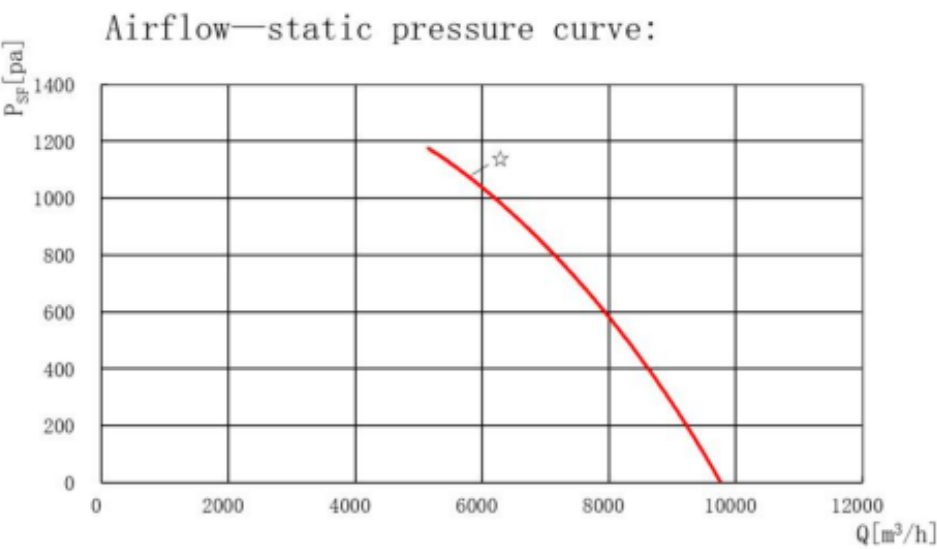
2. Чертеж изделия

Модель: RK-3G400-05 -005



3. Кривая производительность по воздуху

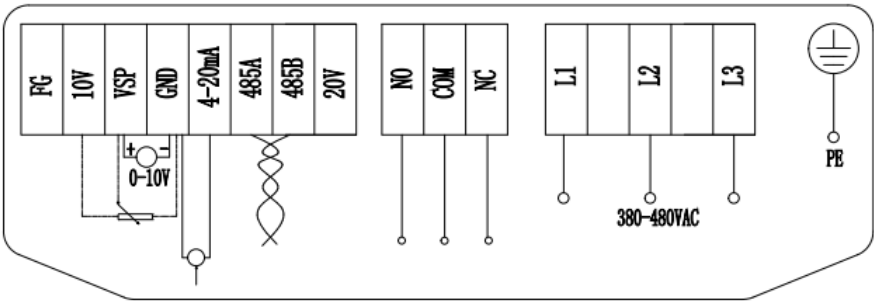
Product Performance



☆: η =68.67% N=74.69 (With VSD)

St. P.	Air Flow	Speed	Votage	Freq.	Power
Pa	m3/h	RPM	V	Hz	W
0	9777	2450	380	50	1603
99	9482	2450	380	50	1760
196	9215	2450	380	50	1918
295	9004	2450	380	50	2059
392	8679	2450	380	50	2163
490	8279	2450	380	50	2282
588	7966	2450	380	50	2414
685	7607	2450	380	50	2513
783	7261	2450	380	50	2612
881	6790	2450	380	50	2672
979	6292	2450	380	50	2693
1076	5791	2450	380	50	2669
1176	5152	2450	380	50	2632

Terminal description



Port	description
L1	three phase AC input(power)
L2	
L3	
PE	Ground wire
FG	Speed feedback signal output
10V	External output 10V
VSP	Speed control signal 0-10V input, Input 10V with maximum speed
GND	Reference Ground
20V	External output 20VDC
4-20mA	External sensor(e.g.pressure sensor)with 4-20mA output
RSA	MODBUS RTU RS485
RSB	MODBUS RTU RS485
NO	Floating status message contact:close with error
COM	Floating status message contact:common connection contact rating 250VAC/2A
NC	Floating status message contact:break with error